

Matrices 1

Ce cours vous est proposé par Odile Brandière, Université de Paris Sud 11, UFR Jean Monnet et AUNEGe, l'Université Numérique en Économie Gestion.

Table des matières

Introduction	2
Matrices et opérations	3
Rappels	3
Addition de deux matrices	3
Produit par un réel	3
Produit de deux matrices – définitions	4
Définition	4
Propriétés du produit matriciel.....	5
Image d'un vecteur par une application linéaire et matrice	6
Transposition des matrices	6
Trace d'une matrice carrée	7
Définition	7
Propriétés	7
Références	8

Introduction

Objectif de la leçon : L'objectif de cette leçon est la maîtrise du calcul matriciel. Les deux leçons d'algèbre linéaire de L1 (Espaces vectoriels et Applications linéaires) sont des prérequis indispensables.

Il faut bien maîtriser toutes les opérations sur les matrices définies dans ce chapitre et en connaître les propriétés. Les dernières définitions (transposée, matrice symétrique et trace) sont aussi des notions à savoir, elles seront utilisées dans le cours de L3 (Mathématiques 3). Le calcul matriciel est un outil fondamental en Économie, Gestion et Statistiques.

Matrices et opérations

Toutes ces opérations doivent être parfaitement maîtrisées ainsi que leurs propriétés.

Rappels

On considère dans ce chapitre deux espaces vectoriels E et F définis sur \mathbb{R} de dimensions finies n et p respectivement. On supposera sauf indications contraires, E muni d'une base b et F d'une base c avec :

$$b = \{e_1, \dots, e_n\} \text{ et } c = \{f_1, \dots, f_p\}.$$

Dans le cours de Mathématiques 1 nous avons associé une matrice $m(f)$ de format (p,n) à chaque application linéaire f de E muni d'une base b dans F muni d'une base c et inversement.

Si on note a_{ij} le coefficient de $m(f)$ situé à l'intersection de la $i^{\text{ème}}$ ligne et de la $j^{\text{ème}}$ colonne, on notera aussi $m(f) = (a_{ij})$.

Addition de deux matrices

De même que nous avons su définir la somme de deux applications ayant même ensemble de départ et même ensemble d'arrivée, nous pourrons définir la somme de deux matrices de même format (p,n) (même nombre p de lignes et même nombre n de colonnes).

Si f et g sont deux applications linéaires de E dans F , on définira :

$$m(f) + m(g) = m(f + g)$$

Or pour tout vecteur e_i de la base de b : $(f + g)(e_i) = f(e_i) + g(e_i)$ (définition de $f + g$). On en déduit que le $i^{\text{ème}}$ vecteur colonne de $m(f) + m(g)$ est la somme des $i^{\text{ème}}$ vecteurs colonnes de $m(f)$ et de $m(g)$.

Ainsi :

Si A et B sont deux matrices (p,n) telles que :

$$A = (a_{ij}) \text{ et } B = (b_{ij}), A + B = (a_{ij} + b_{ij}), \text{ pour } 1 \leq i \leq p \text{ et } 1 \leq j \leq n$$

Produit par un réel

On définira de même : $\lambda m(f) = m(\lambda f)$ si $\lambda \in \mathbb{R}$

Or $(\lambda f)(e_i) = \lambda(f(e_i))$ (définition de λf). Donc les vecteurs colonnes de $\lambda m(f)$ sont ceux de $m(f)$ multipliés par λ .

Ainsi :

Si $A = (a_{ij})$ alors $\lambda A = (\lambda a_{ij})$ (tous les termes sont multipliés par λ).

Propriété : L'ensemble des matrices de format (p,n) muni des deux opérations définies plus haut, est un espace vectoriel sur R .

Produit de deux matrices – définitions

Définition

Le produit de deux matrices est associé à la composition des deux applications linéaires représentées par ces matrices.

Mais on ne peut définir $g \circ f$ que si l'ensemble d'arrivée de f est l'ensemble de départ de g .

Supposons donc que f soit une application linéaire de l'espace vectoriel E dans l'espace vectoriel F et g , une application linéaire de F dans l'espace vectoriel G de dimension finie r sur R et muni d'une base d . On a vu dans le cours de Licence 1 qu'alors $g \circ f$ est une application linéaire de E dans G .

$m(f) = (b_{jk})$ est de format (p,n)

$m(g) = (a_{ij})$ est de format (r,p) et

$m(g \circ f) = (c_{ik})$ est de format (r,n) .

On définit $m(g) \times m(f) = m(g \circ f)$ soit $(a_{ij}) \times (b_{jk}) = (c_{ik})$.

(La plupart du temps on omet le signe \times , c'est la même convention que pour le produit dans R .)

Calculons c_{ik} en fonction des b_{jk} et des a_{ij} (la démonstration est un peu technique et peut être sautée en 1 ère lecture mais le résultat est à savoir).

Soit $b = \{e_1, \dots, e_n\}$, $c = \{f_1, \dots, f_p\}$ et $d = \{g_1, \dots, g_r\}$ les bases respectives de E, F et G dans lesquelles sont écrites $m(f), m(g)$ et $m(g \circ f)$.

$f(e_k) = \sum_{j=1}^p b_{jk} f_j$ par définition de la représentation matricielle de f dans les bases b et c .

De même : $g(f_j) = \sum_{i=1}^r a_{ij} g_i$.

Donc $g \circ f(e_k) = g(\sum_{j=1}^p b_{jk} f_j) = \sum_{j=1}^p b_{jk} g(f_j) = \sum_{j=1}^p b_{jk} \sum_{i=1}^r a_{ij} g_i = \sum_{i=1}^r (\sum_{j=1}^p a_{ij} b_{jk}) g_i$.

Or par définition de (c_{ik}) , $g \circ f(e_k) = \sum_{i=1}^r c_{ik} g_i$, c' est le vecteur de la $k^{\text{ième}}$ colonne de $m(g \circ f)$ et sa $i^{\text{ième}}$ coordonnées est c_{ik} .

$$\text{D'où } c_{ik} = \sum_{j=1}^p a_{ij} b_{jk}.$$

Remarque : 1. La dernière formule n'est pas à apprendre par cœur, il faut bien comprendre comment elle est faite pour pouvoir faire le calcul du produit de deux matrices. Il peut être utile au début d'utiliser une disposition commode comme suit :

B

$A(AB)$

Ainsi le terme c_{ik} de AB se trouve à l'intersection de la $i^{\text{ème}}$ ligne de A et de la $k^{\text{ème}}$ colonne de B . Pour calculer c_{ik} il suffit de faire la somme des produits des termes de la ligne i et de la colonne k .

2. S'il est possible de calculer le produit AB des matrices A et B , si A et B ne sont pas carrées de même ordre, on ne pourra pas effectuer le produit BA . En effet pour calculer le produit BA , il faut que le nombre des colonnes de B soit égal au nombre des lignes de A .

Même si on peut calculer AB et BA , en général : $AB \neq BA$ ($g \circ f \neq f \circ g$).

Attention : Le produit des matrices n'est **pas commutatif**.

Propriétés du produit matriciel

Ces propriétés se déduisent de celles de la composition des applications :

- $A.(B.C)=(A.B).C$ (associativité) en effet : $h_o(g \circ f) = (h \circ g) \circ f$,
- $(B + C) = A.B + A.C$ (distributivité par rapport à l'addition : $h_o(f + g) = h_{of} + h_{og}$)
- $\mathbf{0}.A = \mathbf{0}'$ Si A est (n,p) , $\mathbf{0}$ est (r,n) et $\mathbf{0}'$ est (r,p) , $\mathbf{0}$ et $\mathbf{0}'$ n'ont que des 0,
- $\mathbf{0} = \mathbf{0}'$ Si A est (n,p) , $\mathbf{0}$ est (p,r) et $\mathbf{0}'$ est (n,r) , $\mathbf{0}$ et $\mathbf{0}'$ n'ont que des 0,
- $I_n \cdot A = A \cdot I_p = A$, A est (n,p) et I_n désigne la matrice identité d'ordre n ayant des 1 sur la diagonale et des 0 ailleurs, par exemple:

$$I_3 = \begin{pmatrix} 1 & 0 & 0 \\ 0 & 1 & 0 \\ 0 & 0 & 1 \end{pmatrix}$$

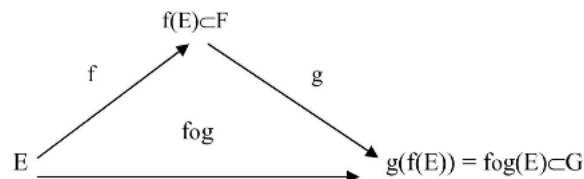
I_n correspond à l'application identique $f:V \rightarrow V$ de R^n dans R^n , les bases de départ et d'arrivée étant les mêmes.

rang(AB) ≤ min(rangA, rangB) (Rappel : $\text{rang}A = \text{rang}(f) = \dim f(E)$)

Démonstration : Soit g et f les applications linéaires de matrices A et B dans les bases b, c et d de E, F et G . AB est donc celle de $g \circ f$.

$f : E \rightarrow F$ et $g : F \rightarrow G$, $\text{rang}A = \dim(F)$, $\text{rang}B = \dim f(E)$ et $\text{rang}AB = \dim(g \circ f)(E) = \dim(g(f(E)))$

On peut faire le schéma suivant :



Or $g(f(E)) \subset g(F)$ (en effet $f(E) \subset F$, donc $\dim g(f(E)) \leq \dim g(F)$).

De plus $\dim g(f(E)) \leq \dim f(E)$.

On obtient bien $\text{rang}(AB) \leq \text{rang}A$ et $\text{rang}(AB) \leq \text{rang}B$, d'où le résultat.

Image d'un vecteur par une application linéaire et matrice

Propriété : Soit $A = (a_{ij})$ la matrice de l'application linéaire f de E muni de la base b , dans F muni de la base c . Si X est la matrice colonne des coordonnées du vecteur V de E dans la base b et Y celle des coordonnées de $f(V)$ dans c :

$$Y = AX$$

Démonstration : Supposons $b = \{e_1, \dots, e_n\}$ et $c = \{f_1, \dots, f_p\}$

Si $V = \sum_{j=1}^n x_j e_j$, $X = \begin{pmatrix} x_1 \\ x_2 \\ \vdots \\ x_n \end{pmatrix}$.

D'autre part $f(V) = \sum_{j=1}^n x_j (e_j) = \sum_{j=1}^n x_j (\sum_{i=1}^p a_{ij} f_i) = \sum_{i=1}^p (\sum_{j=1}^n a_{ij} x_j) f_i$, donc la i ième ligne de Y , matrice colonne des coordonnées de $f(V)$ dans c est : $\sum_{j=1}^n a_{ij} x_j$, c'est aussi la i ième ligne de AX .
D'où le résultat.

Transposition des matrices

Etant donné une matrice A , on appelle **transposée** de A et on note tA , la matrice obtenue à partir de A en échangeant les lignes et les colonnes.

Si A est une matrice (p,n) , tA sera donc une matrice (n,p) .

Remarque : Certains ouvrages notent A^T au lieu de tA . Mais pour éviter la confusion avec l'élevation de A à la puissance T , nous utiliserons la notation tA .

On obtient immédiatement les propriétés suivantes :

- ${}^t(A + B) = {}^t A + {}^t B$,
- ${}^t(A \cdot B) = {}^t B \cdot A$, Attention à l'ordre des termes!
- ${}^t({}^t A) = A$

Définition : Une matrice qui vérifie ${}^t A = A$ est dite **symétrique**.

Si $A = (a_{ij})$ est symétrique, A est carrée et $a_{ij} = a_{ji}$.

Exemple : $A = \begin{pmatrix} 1 & -1 & 3 \\ -1 & 5 & 4 \\ 3 & 4 & 0 \end{pmatrix}$ est symétrique d'ordre 3.

Trace d'une matrice carrée

Définition

On appelle trace de la matrice carrée $A = (a_{ij})$ d'ordre n , et on note trA , la somme de ses éléments diagonaux : $trA = \sum_{i=1}^n a_{ii}$.

Propriétés

- $tr(A + B) = trA + trB$ (c'est immédiat !)
- $tr(\lambda A) = \lambda trA$, (c'est immédiat !)
- $tr(A \cdot B) = tr(BA)$ (démonstration en exercice).

Références

Comment citer ce cours ?

Mathématiques 2, Odile Brandière, AUNEGe (<http://aunege.fr>), CC – BY NC ND (<http://creativecommons.org/licenses/by-nc-nd/4.0/>).



Cette œuvre est mise à disposition dans le respect de la législation française protégeant le droit d'auteur, selon les termes du contrat de licence Creative Commons Attribution - Pas d'Utilisation Commerciale - Pas de Modification 4.0 International (<http://creativecommons.org/licenses/by-nc-nd/4.0/>). En cas de conflit entre la législation française et les termes de ce contrat de licence, la clause non conforme à la législation française est réputée non écrite. Si la clause constitue un élément déterminant de l'engagement des parties ou de l'une d'elles, sa nullité emporte celle du contrat de licence tout entier.