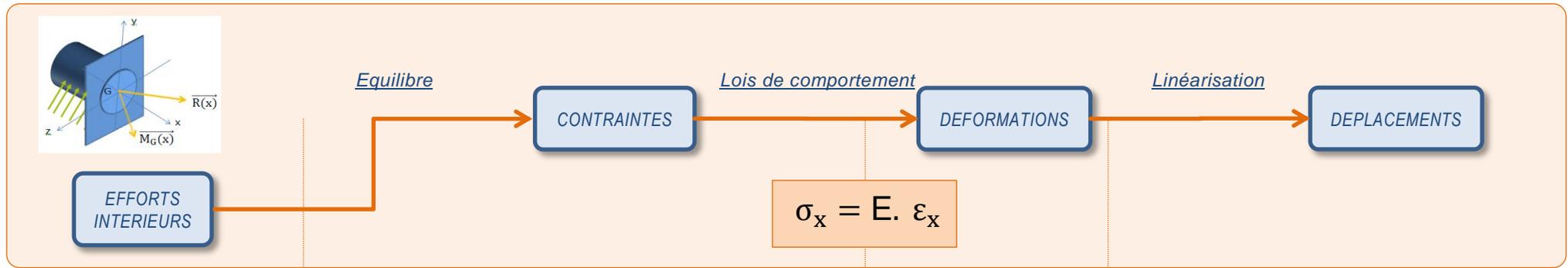
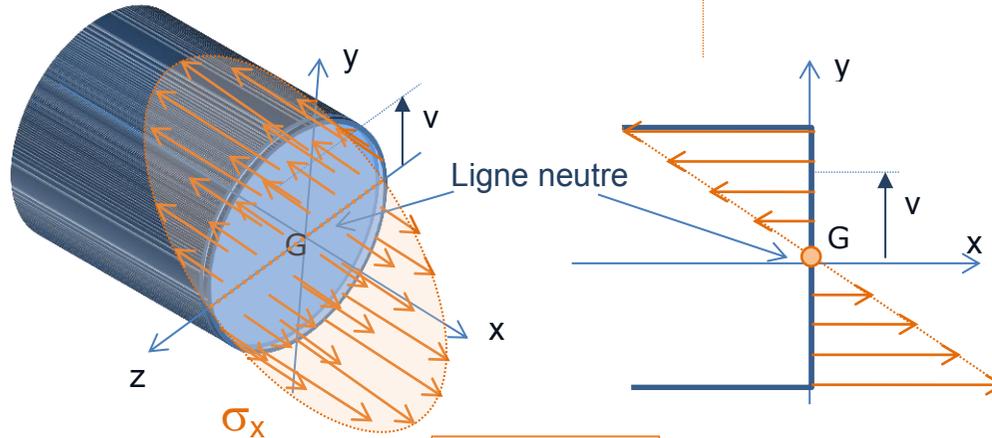
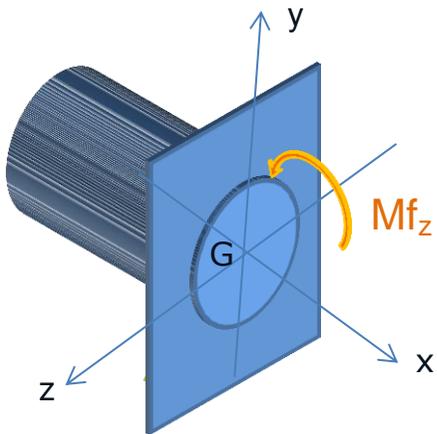


Synthèse – FLEXION PURE

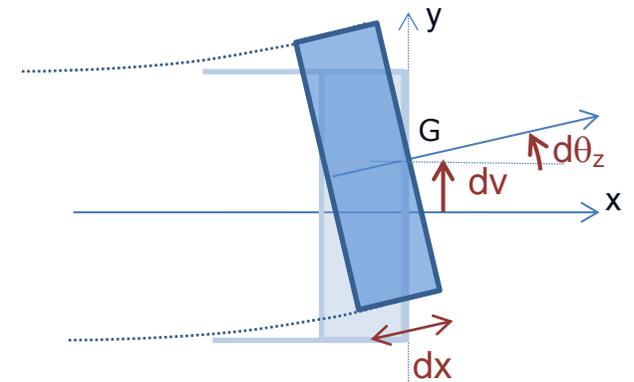


$$\{T_{int}\} = \begin{Bmatrix} 0 & 0 \\ 0 & 0 \\ 0 & Mf_z \end{Bmatrix}_G$$



$$\sigma_x = \frac{-Mf_z}{I_{Gz}} \cdot y$$

Répartition linéaire des contraintes suivant Gy
(Lieu de contraintes nulles : axe neutre Gz)



$$Mf_z = E \cdot I_{Gz} \cdot \frac{d\theta_z}{dx} = E \cdot I_{Gz} \cdot \frac{d^2v}{dx^2}$$

Pour simplifier, on note $Mf_z = E \cdot I_{Gz} \cdot v''$

L'équation de la déformée s'obtient en intégrant deux fois l'équation et en traduisant les conditions aux limites