

# Force électrique

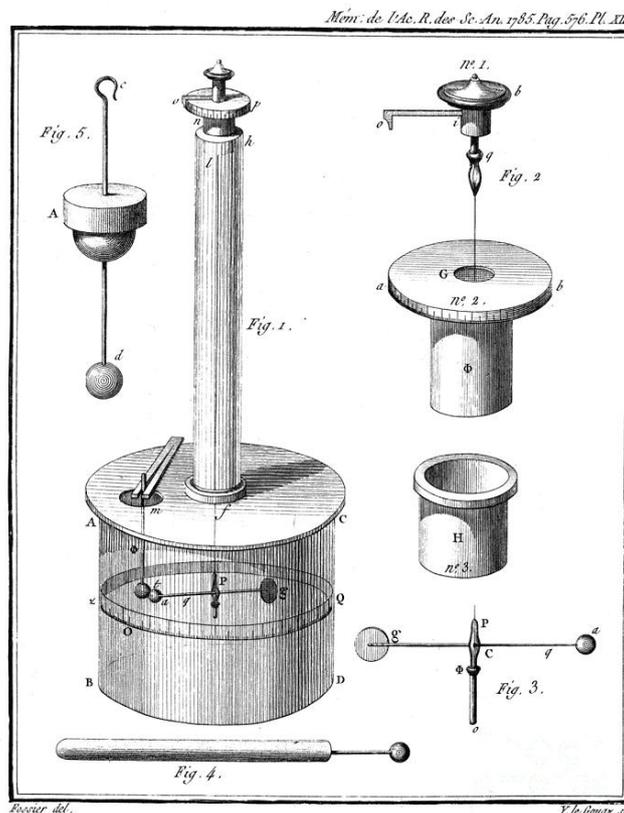
## PRÉREQUIS

- Physique :
  - ✓ Charge électrique
- Mathématique :
  - ✓ Concept de vecteur
  - ✓ Être capable de projeter un vecteur sur un système d'axe.

Les charges exercent des forces les unes sur les autres. On cherche une expression mathématique pour cette force : qualitativement on sait d'ores et déjà que l'expression finale doit vérifier les propriétés suivantes :

- La force est d'autant plus grande que la charge de chaque corps est grande.
- La force est d'autant plus grande que les corps sont proches.

Historiquement, l'expression mathématique précise a été déterminée à l'aide d'une balance de torsion.



Principe de la balance de torsion utilisée par Coulomb pour mesurer la force électrostatique en fonction de la distance séparant deux boules chargées.

## 1 Énoncé

On considère deux particules chargées **ponctuelles** :

- $C_1$  de charge  $q_1$ , située au point  $M_1$
- $C_2$  de charge  $q_2$ , située au point  $M_2$
- On appelle  $r$  la distance  $M_1M_2$  :

$$r \stackrel{\text{def}}{=} \|\overrightarrow{M_1M_2}\|$$

- On appelle  $\vec{u}_{1 \rightarrow 2}$  le **vecteur unitaire** suivant la direction de  $M_1$  à  $M_2$ .

$$\vec{u}_{1 \rightarrow 2} \stackrel{\text{def}}{=} \frac{\overrightarrow{M_1 M_2}}{M_1 M_2}$$

### Définition 1.1 — Force électrostatique - loi de COULOMB.

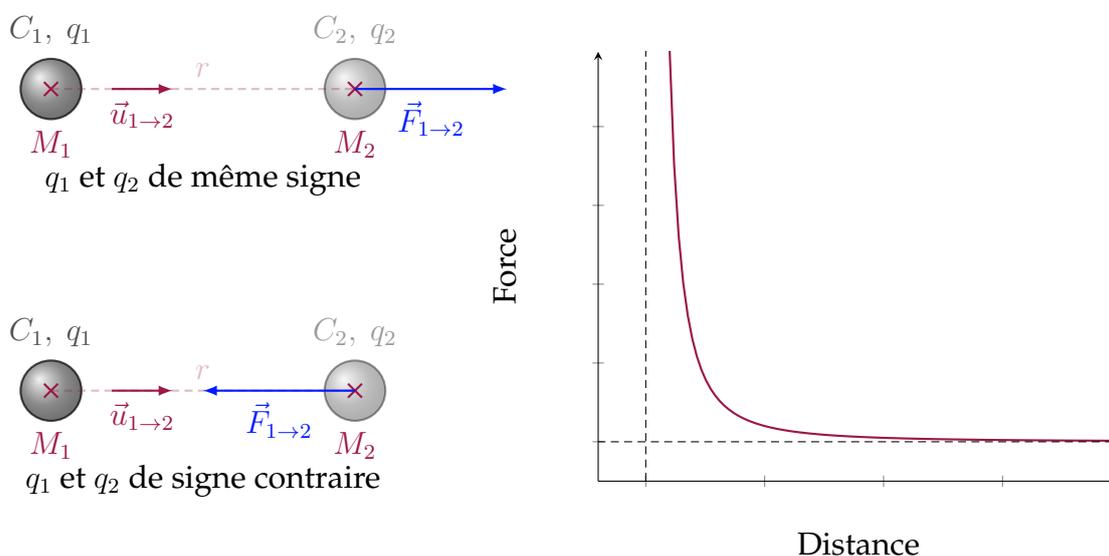
La force électrostatique qu'exerce  $C_1$  sur  $C_2$  :

$$\vec{F}_{1 \rightarrow 2} \stackrel{\text{def}}{=} k \frac{q_1 q_2}{r^2} \vec{u}_{1 \rightarrow 2}$$

avec  $k$  une constante, dérivée de  $\epsilon_0$  - la **permittivité du vide** -, dont la valeur est :

$$k \equiv \frac{1}{4\pi\epsilon_0} \approx 9 \times 10^9 \text{ N} \cdot \text{m}^2 \cdot \text{C}^{-2}$$

Remarquez comme le vecteur unitaire part de la source de la force vers la cible de la force.



- R** Il est parfois utile d'exprimer la loi de Coulomb sans vecteur unitaire (vérifier que cela donne bien la même chose) :

$$\vec{F}_{1 \rightarrow 2} = k \frac{q_1 q_2}{r^3} \overrightarrow{M_1 M_2}$$

Comme les particules chargées subissent des forces en présence d'autres charges, elles seront mises en **mouvement** (voir **principe fondamental de la dynamique** en cours de mécanique). C'est là l'intérêt de l'étude de la loi de Coulomb, cela permet de déterminer le mouvement et le comportement futur d'un objet chargé.

## 2 Propriété importante

### Propriétés 2.1 — Principe de superposition.

Si on considère trois charges  $A$ ,  $B$  et  $C$ , la résultante des forces sur  $C$  est simplement :

$$\vec{F}_{tot} = \vec{F}_{A \rightarrow C} + \vec{F}_{B \rightarrow C}$$

Autrement dit, l'interaction entre deux charges ponctuelles est **indépendante** de la présence d'autres charges. Ou encore : quand un système contient plusieurs charge ponc-

tuelles, on peut le considérer comme l'addition (la **superposition**) de chacun des éléments séparément.

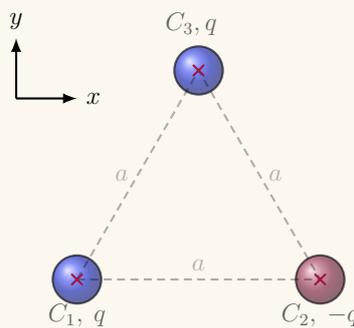
Si on considère  $N$  particules chargées qui exercent une influence sur la particule  $A$ , on a :

$$\vec{F}_A = \vec{F}_{1 \rightarrow A} + \vec{F}_{2 \rightarrow A} + \vec{F}_{3 \rightarrow A} + \dots$$

$$\vec{F}_A = \sum_{i=1}^N \vec{F}_{i \rightarrow A}$$

### Exercice 2.1 — Trois charges ponctuelles.

Trois charges ponctuelles  $C_1, C_2$  et  $C_3$  de charges respectives  $q, -q$  et  $q$  sont fixées sur les sommets d'un triangle équilatéral de côté  $a$ .



Déterminer la résultante des forces sur  $C_3$  (on suppose qu'on connaît la valeur de  $q, a$  et  $k$ ). Par superposition, on sait que  $\vec{F}_{tot} = \vec{F}_{1 \rightarrow 3} + \vec{F}_{2 \rightarrow 3}$  avec :

$$\vec{F}_{1 \rightarrow 3} = k \frac{q^2}{a^2} \vec{u}_{1 \rightarrow 3}$$

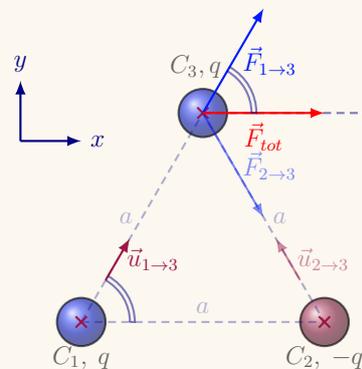
$$\begin{aligned} \vec{F}_{2 \rightarrow 3} &= k \frac{q \cdot (-q)}{a^2} \vec{u}_{2 \rightarrow 3} \\ &= -k \frac{q^2}{a^2} \vec{u}_{2 \rightarrow 3} \end{aligned}$$

$$\vec{F}_{tot} = k \frac{q^2}{a^2} (\vec{u}_{1 \rightarrow 3} - \vec{u}_{2 \rightarrow 3})$$

Comme on n'aime pas les vecteurs, on projette ! Ici, les coordonnées cartésiennes sont suggérées par le dessin. Allons-y :

$$\vec{u}_{1 \rightarrow 3} = 1 \times \begin{pmatrix} \cos(\pi/3) \\ \sin(\pi/3) \end{pmatrix}$$

$$\vec{u}_{2 \rightarrow 3} = 1 \times \begin{pmatrix} -\cos(\pi/3) \\ \sin(\pi/3) \end{pmatrix}$$



On peut donc remplacer dans la formule déjà obtenue pour  $\vec{F}_{tot}$  :

$$\vec{F}_{tot} = k \frac{q^2}{a^2} \begin{pmatrix} \cos(\pi/3) + \cos(\pi/3) \\ \sin(\pi/3) - \sin(\pi/3) \end{pmatrix}$$

$$\vec{F}_{tot} = k \frac{q^2}{a^2} \begin{pmatrix} 2 \cdot \cos(\pi/3) \\ 0 \end{pmatrix}$$

La force est bien orientée selon l'axe  $x$ , ce qu'on aurait pu deviner avec le dessin. ■